

ご父兄の
皆様へ

ジュニアロボ だより

けいはんなジュニアロボットクラブ

Keihanna Junior Robot Club

発行:2013年12月3日

◆第6回「基本コース」を開催しました。(11月10日(日))

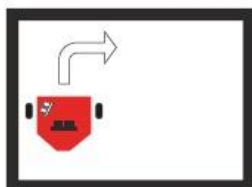
新しいテキスト『プログラミングの手引き』を用い、各自の進捗に応じて次の三つの課題に挑戦しました。
①左側の壁に沿って走る。②壁の内側に沿って走る。③赤外線ボールを見つけて持ってくる。
また、各種工具を設置した「ピットコーナ」を設け、サーボアームが距離センサーに干渉しているケースなどに対応しました。

課題1・左側の壁に沿って走る



超音波センサーを使って左のように壁に沿ってロボットを走らせてみよう。

課題2・壁の内側に沿って走る



超音波センサー、距離センサーを使って左のように壁の内側に沿ってロボットを走らせてみよう。

課題3・赤外線ボールを見つけて持ってくる

最後の課題は赤外線ボールを見つけて持ってくるプログラムです。

【課題】

- (1) 赤外線ボールをボールセンサーで探す。
- (2) ボールの周りの黒ライン①を見つけたらアームを降ろす。
- (3) ボールを押しながら回転。
- (4) ライン②を見つけたら終了。

